

# Руководство пользователя

## Mars-B1000 Series

**Модели: Mars-B1000/1011/1022/1200/1211 /1222**

Дата: сентябрь 2021

Версия: 1.1

Спасибо, что выбрали наше оборудование. Пожалуйста, внимательно прочтите инструкции перед работой. Следуйте этим инструкциям, чтобы убедиться, что оборудование работает должным образом. Изображения, представленные в этом руководстве, предназначены только для иллюстративных целей.



Для получения дополнительной информации посетите веб-сайт нашей компании [www.zkteco.com](http://www.zkteco.com).

Copyright © 2020 ZKTECO CO., LTD. All rights reserved.

Без предварительного письменного согласия компании ZKTeco никакая часть данного руководства не может быть скопирована или переслана каким-либо образом или в любой форме. Все части данного руководства принадлежат ZKTeco и его дочерним компаниям (далее «Компания» или «ZKTeco»).

## Торговая марка

**ZKTeco** является зарегистрированным товарным знаком ZKTeco. Остальные товарные знаки, упомянутые в данном руководстве, являются собственностью соответствующих владельцев.

## Отказ от прав

Данное руководство содержит информацию по эксплуатации и техническому обслуживанию оборудования ZKTeco. Авторские права на все документы, чертежи и т. д., относящиеся к поставляемому ZKTeco оборудованию, принадлежат и являются собственностью ZKTeco. Содержимое этого документа не должно использоваться или передаваться получателем с любой третьей стороной без письменного разрешения ZKTeco.

Содержимое этого руководства должно быть прочитано целиком, прежде чем начинать эксплуатацию и техническое обслуживание поставляемого оборудования. Если какое-либо из содержимого руководства кажется неясным или неполным, свяжитесь с ZKTeco перед началом эксплуатации и технического обслуживания указанного устройства.

Для обеспечения удовлетворительной работы и технического обслуживания крайне важно, чтобы персонал по эксплуатации и техническому обслуживанию был полностью знаком с конструкцией и чтобы указанный персонал прошел тщательную подготовку по эксплуатации и техническому обслуживанию устройства / агрегата / оборудования. безопасная эксплуатация устройства / агрегата / оборудования, которую персонал прочитал, понял и выполнил инструкции по технике безопасности, содержащиеся в руководстве.

В случае любого противоречия между условиями данного руководства и спецификациями контракта, чертежи, инструкции или любые другие документы, связанные с контрактом, условия / документы контракта имеют преимущественную силу. Конкретные условия / документы контракта применяются в приоритетном порядке.

ZKTeco не предоставляет никаких гарантий или заверений в отношении полноты любой информации, содержащейся в данном руководстве, или любых внесенных законных изменений. ZKTeco не продлевает какие-либо гарантии, включая, помимо прочего, любые гарантии дизайна, пригодности для продажи или пригодности для конкретной цели.

ZKTeco не несет ответственности за любые ошибки или упущения в информации или документах, на которые ссылается данное руководство или которые связаны с ними. Весь риск, связанный с результатами и результатами, полученными при использовании информации, принимает на себя пользователь.

ZKTeco ни в коем случае не несет ответственности перед пользователем или любой третьей стороной за любые случайные, косвенные, косвенные, специальные или примерные убытки, включая, помимо прочего, потерю бизнеса, упущенную выгоду, прерывание деятельности, потерю деловой информации или любую другую информацию. материальный ущерб, возникший в результате, в связи с использованием информации, содержащейся в настоящем руководстве или на которую имеется ссылка, даже если ZKTeco был уведомлен о возможности такого ущерба.

Это руководство и содержащаяся в нем информация могут содержать технические, другие неточности или опечатки. ZKTeco периодически меняет информацию, которая будет включена в новые добавления / поправки к руководству. ZKTeco оставляет за собой право добавлять, удалять, изменять или изменять информацию. время от времени содержится в руководстве в форме циркуляров, писем, заметок и т. д. для улучшения работы и безопасности устройства / агрегата / оборудования. Указанные дополнения или поправки предназначены для улучшения / улучшения работы устройства / агрегата / оборудования и такие поправки не дают права требовать какую-либо компенсацию или ущерб при любых обстоятельствах.

ZKTeco никоим образом не несет ответственности (i) в случае неисправности устройства / агрегата / оборудования из-за какого-либо несоблюдения инструкций, содержащихся в данном руководстве (ii) в случае эксплуатации устройства / агрегата / оборудования сверх пределов нормы (iii) в случае эксплуатации машины и оборудования в условиях, отличных от предписанных условий руководства.

Время от времени продукт будет обновляться без предварительного уведомления. Последние процедуры и соответствующие документы доступны на <http://www.zkteco.com>

Если есть какие-либо проблемы, связанные с устройством, свяжитесь с нами.

## Главный офис ZKTeco

**Адрес** ZKTeco Industrial Park, No. 26, 188 Industrial Road,  
Tangxia Town, Dongguan, China.

**Телефон** +86 769 - 82109991

**Факс** +86 755 - 89602394

По вопросам, связанным с бизнесом, пожалуйста, пишите нам по адресу: [sales@zkteco.com](mailto:sales@zkteco.com).

Чтобы узнать больше о наших филиалах по всему миру, посетите [www.zkteco.com](http://www.zkteco.com).



## О компании

ZKTeco является одним из крупнейших в мире производителей RFID и биометрических считывателей (по отпечаткам пальцев, лицу, ладоням). Предлагаемые устройства включают в себя считыватели и панели контроля доступа, камеры распознавания лиц ближнего и дальнего радиуса действия, контроллеры доступа к лифту / полу, турникеты, контроллеры шлагбаумов с распознаванием государственных номерных знаков (LPR) и потребительские товары, в том числе дверные замки с отпечатками пальцев и распознаванием лица на батарейках. Наши решения в области безопасности многоязычны и локализованы на более чем 18 языках. На современной площади 700 000 кв. футов сертифицированный по ISO9001 производственный объект компании ZKTeco мы управляем производством, дизайном устройств, осуществляем сборку компонентов и логистику / доставку, и все под одной крышей.

Основатели ZKTeco были настроены на независимое исследование и разработку процедур биометрической верификации и производство SDK для биометрической верификации, который первоначально широко применялся в областях безопасности ПК и аутентификации личности. С постоянным совершенствованием разработки и большим количеством рыночных приложений, Команда постепенно создала экосистему аутентификации личности и интеллектуальную систему безопасности, которые основаны на методах биометрической верификации. Имея многолетний опыт в области индустриализации биометрических верификаций, ZKTeco была официально основана в 2007 году и в настоящее время является одним из ведущих предприятий в отрасли биометрической верификации 6 лет подряд владеет различными патентами и выбирается в качестве национального высокотехнологичного предприятия, продукты которого защищены правами интеллектуальной собственности

## О руководстве

Руководство знакомит с работой **турникета серии Mars-B1000**.

Все приведенные цифры приведены только в качестве иллюстрации. Фотографии в данном руководстве могут не полностью соответствовать фактическим устройствам.

Функции и параметры, помеченные ★ присутствуют не во всех устройствах.






## Условные обозначения документа

Условные обозначения, используемые в данном руководстве, перечислены ниже:

Условные обозначения в графическом интерфейсе

Для программного обеспечения	
Условное обозначение	Описание
<b>Жирный шрифт</b>	Используется для идентификации имен программного интерфейса, например <b>ОК</b> , <b>подтвердить</b> , <b>отменить</b>
>	Многоуровневые меню разделены этими скобками. Например, Файл> Создать> Папка.
Для устройства	
Условное обозначение	Описание
< >	Названия кнопок или клавиш для устройств. Например, нажмите <ОК>
[ ]	Имена окон, пунктов меню, таблицы данных и имен полей заключены в квадратные скобки. Например, всплывающее окно [Новый пользователь]
/	Многоуровневые меню разделены косой чертой. Например, [Файл / Создать / Папка].

Символы

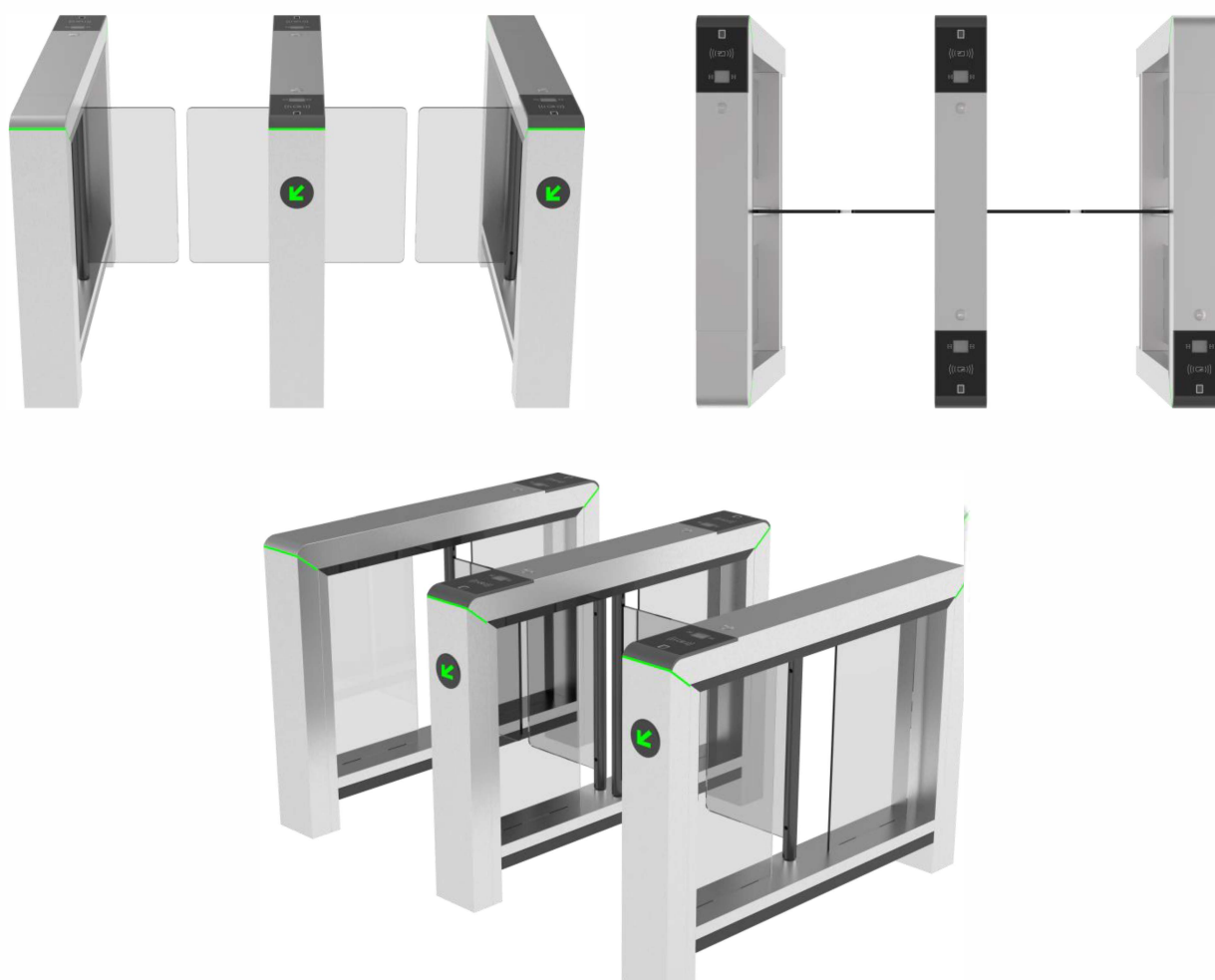
Условное обозначение	Описание
	Этот символ подразумевает информацию об уведомлении или обращает на себя внимание в руководстве.
	Общая информация, которая помогает быстрее выполнять операции.
	Информация, которая является важной
	Меры предпринятые, чтобы избежать опасности или ошибок
	Утверждение или событие, предупреждающее о чем-либо или служащее предостерегающим примером.

## Содержание

<b>1 ОБЗОР .....</b>	<b>6</b>
1.1 КОНСТРУКЦИЯ И РАЗМЕРЫ КОРПУСА.....	6
1.2 МЕХАНИЧЕСКАЯ СИСТЕМА.....	7
1.3 ЭЛЕКТРОННАЯ СИСТЕМА УПРАВЛЕНИЯ.....	7
1.4 ПРИНЦИП РАБОТЫ.....	8
1.5 СОСТАВ СИСТЕМЫ.....	8
1.6 ТЕХНИЧЕСКИЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ.....	9
1.7 ПАРАМЕТРЫ СИСТЕМЫ ПРЕДОТВРАЩЕНИЯ СТОЛКНОВЕНИЯ.....	10
<b>2 ОБЗОР ФУНКЦИЙ.....</b>	<b>11</b>
2.1 ВЕРИФИКАЦИЯ ОТПЕЧАТКОВ ПАЛЬЦЕВ.....	11
2.2 ВЕРИФИКАЦИЯ КАРТЫ.....	12
2.3 ВЕРИФИКАЦИЯ QR-КОДА.....	13
2.4 ВЕРИФИКАЦИЯ ЛИЦА★.....	14
2.5 БЕСПРОВОДНОЕ ДИСТАНЦИОННОЕ УПРАВЛЕНИЕ★.....	16
<b>3 ОБЗОР МЕНЮ.....</b>	<b>17</b>
<b>4 ПРИНЦИПИАЛЬНАЯ ЭЛЕКТРИЧЕСКАЯ СХЕМА.....</b>	<b>26</b>
<b>5 УПАКОВОЧНЫЙ ЛИСТ.....</b>	<b>27</b>
<b>6 ТЕХНИЧЕСКОЕ ОБСЛУЖИВАНИЕ.....</b>	<b>28</b>
6.1 ОБСЛУЖИВАНИЕ КОРПУСА.....	28
6.2 ОБСЛУЖИВАНИЕ МЕХАНИЧЕСКОЙ ЧАСТИ.....	28
6.3 ОБСЛУЖИВАНИЕ ЭЛЕКТРООБОРУДОВАНИЯ.....	28
<b>7 УСТРАНЕНИЕ НЕИСПРАВНОСТЕЙ.....</b>	<b>29</b>

# 1 Обзор

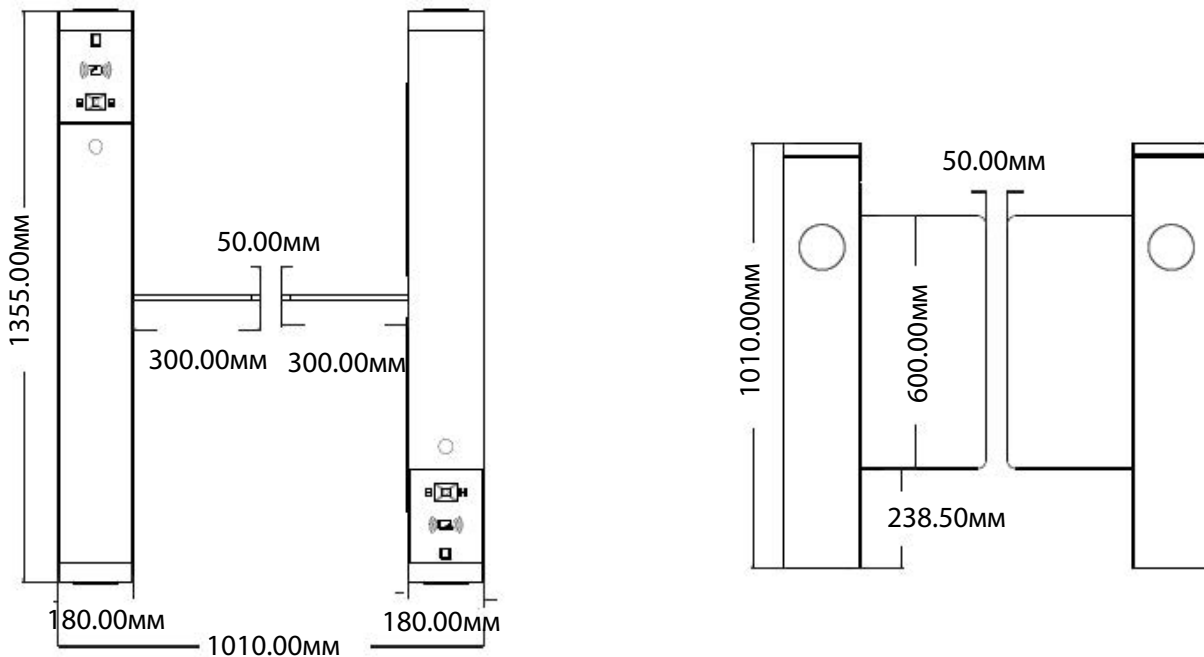
Распашной турникет серии Mars-B1000 представляет собой элегантную и экономичную систему контроля доступа, предназначенную для работы в условиях интенсивного движения. Турникеты серии Mars-B1000 обычно удерживаются в заблокированном положении, что закрывает доступ к охраняемой зоне. Когда турникет серии Mars-B1000 правильно идентифицирует карту пользователя (RFID) / отпечаток пальца / QR-код и т. д. во время верификации, его барьеры автоматически открываются, что позволяет пользователям перейти охраняемую зону.



## 1.1 Конструкция и размеры корпуса

Устройство имеет форму штампа из нержавеющей стали, что делает его антикоррозийным и долговечным. Акриловая панель обеспечивает простой и красивый дизайн с защитой от коррозии. Оно обеспечивает организованный и цивилизованный проход для людей и ограничивает доступ нелегального персонала. В случае возникновения аварийных ситуаций обеспечивает бесперебойную работу эвакуационного прохода и удобство для персонала.

Внешний вид и размеры Mars-B1000 показаны ниже:



## 1.2 Механическая система

Механическая система распашного турникета включает в себя корпус и основной механизм. Корпус - это рама, на которой установлены индикатор направления, считыватель, сканер QR-кода, датчик отпечатков пальцев, инфракрасный датчик и замок-фиксатор. Основной механизм в основном состоит из двигателя, рамы, подшипника и поворотного барьера.

## 1.3 Электронная система управления

Электронная система управления распашного турникета в основном состоит из считывателя карт / датчика отпечатков пальцев / QR-кода, платы управления турникетом, инфракрасного датчика, индикатора направления и сигнализации тревоги.

**Считыватель:** считывающее устройство считывает данные с карты и отправляет их на контроллер доступа.

**Датчик отпечатка пальца:** устройство сравнивает отпечаток пальца, который прижимается к датчику отпечатка пальца, со всеми данными отпечатков пальцев и отправляет его в контроллер доступа.

**Датчик QR-кода:** датчик сравнивает полученный QR-код со всеми данными QR-кодов, зарегистрированных в устройстве, и отправляет их на контроллер доступа.

**Плата управления турникетом:** плата управления турникетом - это центр управления системой, который принимает сигналы от считывающего устройства, а фотоэлектрический переключатель выполняет логический расчет и обработку этих сигналов и отправляет исполнительные команды на индикатор направления, электродвигатель и сигнализацию тревоги.



**Инфракрасный датчик:** определяет положение проходящего через турникет и играет роль защиты.

**Индикатор направления:** этот индикатор отображает путь прохода и указывает проходящим, как безопасно и упорядоченно проходить через проход.

**Сигнализация тревоги:** подает голосовой сигнал тревоги, если система обнаруживает любое несанкционированное проникновение в проход.

## 1.4 Принцип работы

1. После включения устройства система выполняет самотестирование при включении.
2. При обнаружении действующей карты / отпечатка пальца / QR-кода устройство звуковой сигнализации выдаст человеку положительную звуковую подсказку, указывая на то, что верификация прошла успешно. Затем считыватель отправляет сигналы на контроллер доступа, чтобы запросить разрешение на проход через турникет. Контроллер доступа отправит сигнал на главную панель управления.
3. После получения сигнала от контроллера доступа плата управления турникетом отправляет действительные управляющие сигналы на указатель поворота и электродвигатель. Таким образом стрелка направления станет зеленой.
4. Проходящие турникет люди проходят через проход по указателям поворота. Инфракрасные датчики продолжают обнаруживать человека в течение всего процесса и продолжают посылать сигнал на главную панель управления, пока человек полностью не пройдет через проход.
5. Если человек входит в проход, но забывает пройти верификацию, или если карта / отпечаток пальца / QR-код человека недействительны, система подаст звуковой сигнал, чтобы остановить человека и увести человека из прохода. Человек может пройти через турникет только после успешной верификации действующей карты / отпечатка пальца / QR-кода.

## 1.5 Состав системы

Система управления однополосным турникетом состоит из двух распашных барьеров, управляемых одной панелью управления. Система управления многополосным турникетом состоит из двух распашных барьеров, управляемых одной панелью управления и нескольких распашных барьеров, управляемых двумя панелями управления.

### Режимы работы системы

Для того, чтобы сделать устройство более универсальным, эта система предоставляет пользователю несколько рабочих режимов, включая нормальный рабочий режим, нормально-открытый режим, нормально-закрытый режим и тестовый режим.

**Нормальный рабочий режим:** в этом рабочем режиме турникет работает нормально.

**Нормально-открытый режим:** в этом рабочем режиме турникет всегда открыт.

**Нормально-закрытый режим:** в этом рабочем режиме турникет всегда закрыт.

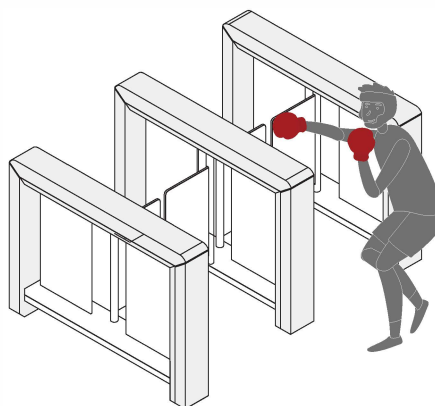
**Тестовый режим:** в этом рабочем режиме турникет выполняет автоматическое тестирование.

## 1.6 Технические характеристики

Характеристика	Описание
Связь	TCP/IP, RS485, 4G/WiFi
Входное напряжение	АС от 110В до 220В, от 50Гц до 60Гц
Входной управляющий сигнал	Сигнал переключения
Выходное напряжение	DC 24В
Класс защиты	IP34
Время открытия/закрытия турникета	минимум 1 секунда
Относительная влажность	< 95% (без конденсации)
Температура	от -25°C до 65°C от -40°C до 80°C
Скорость прохода	макс. 25 чел./ мин.
Двигатель	Бесщеточный
Инфракрасные датчики	6 ~ 12 пар
Рабочая среда	внутренняя/наружная (под навесом)
Размеры (мм) (Д*Ш*В)	1355*180*1010
Шум	< 60дБ
Сертификация	CE, FCC

## 1.7 Параметры системы предотвращения столкновения

Распашной барьер выдерживает встряску до 400 Н.



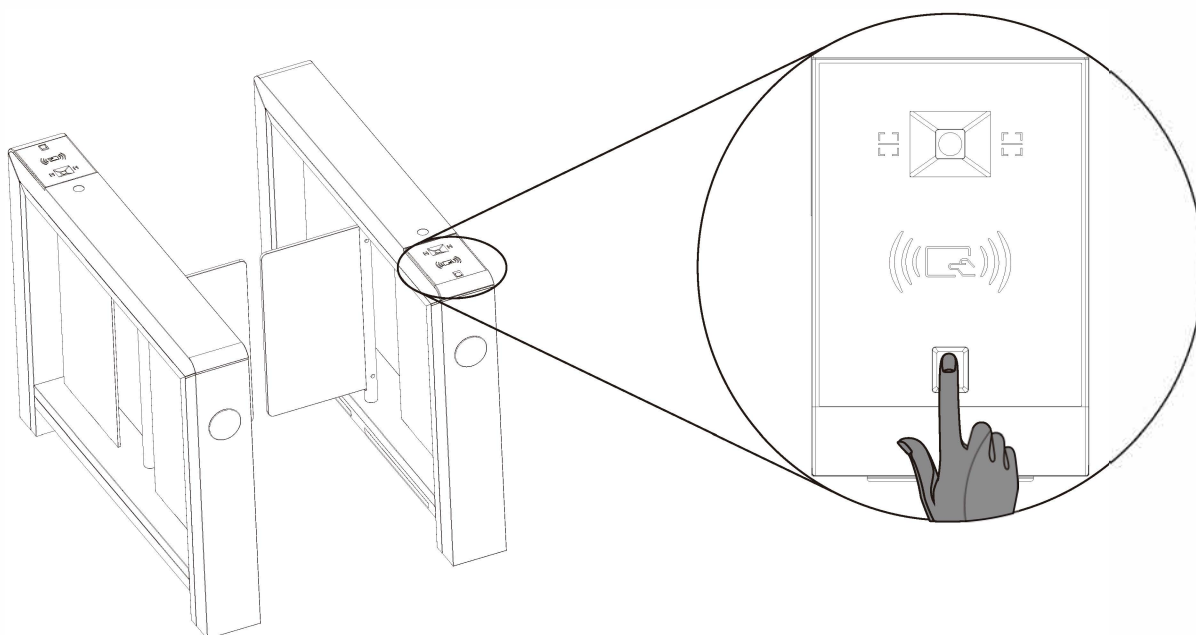
На рисунке показан только уровень защиты от столкновений, пожалуйста, не повредите устройство.

## 2 Обзор функций

### 2.1 Верификация отпечатка пальца

В этом режиме верификации устройство сравнивает отпечаток пальца, который прижимается к считывателю отпечатков пальцев, со всеми данными отпечатков пальцев, и затем отправляет его на контроллер доступа.

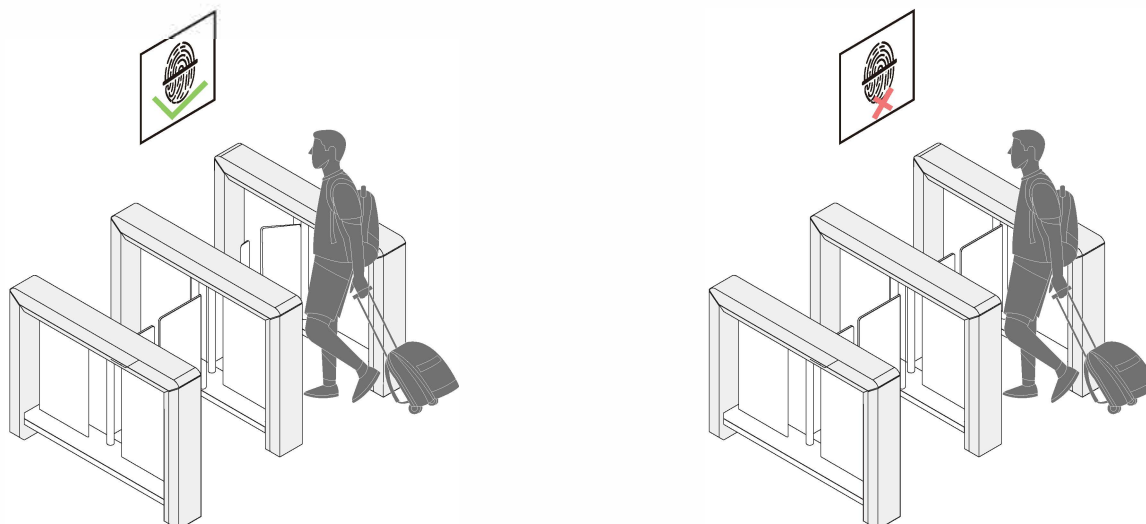
Устройство переходит в режим аутентификации по отпечатку пальца, когда пользователь прижимает палец к сканеру отпечатка пальца.



**Рекомендуемые пальцы:** рекомендуется использовать для регистрации указательный, средний или безымянный палец и избегать использования большого пальца или мизинца, поскольку их трудно точно надавить на считыватель отпечатков пальцев.



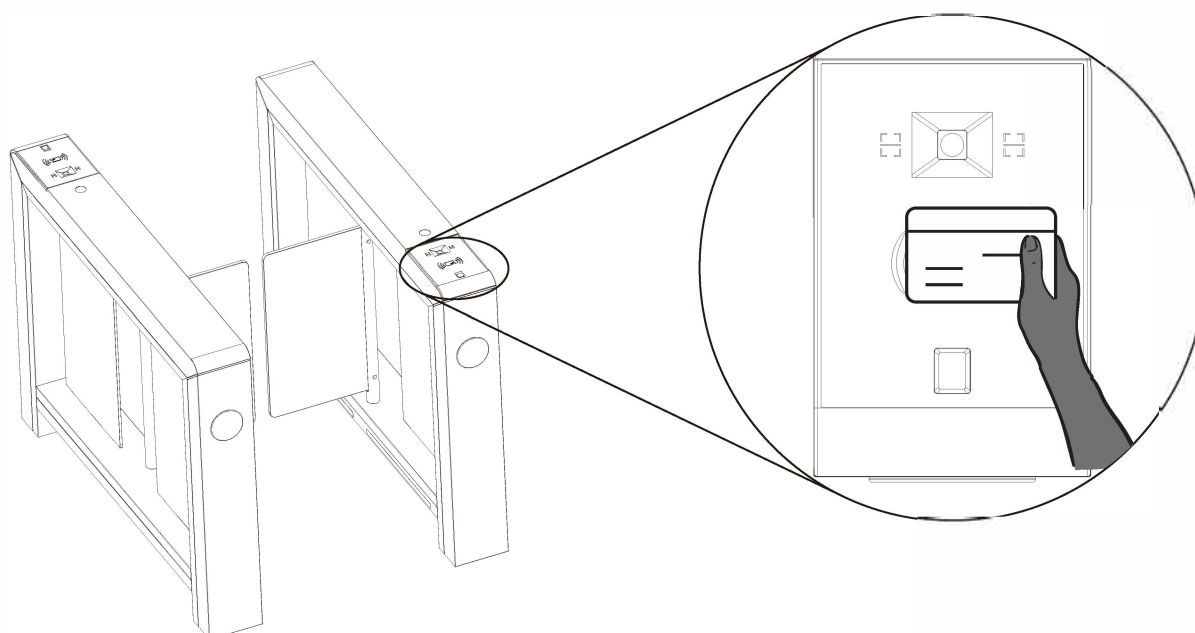
**Примечание:** используйте правильный метод, нажимая пальцами на считыватель отпечатков пальцев для регистрации и идентификации. Наша компания не несет ответственности за проблемы распознавания, которые могут возникнуть в результате неправильного использования устройства. Мы оставляем за собой право окончательной интерпретации и изменения по этому поводу.

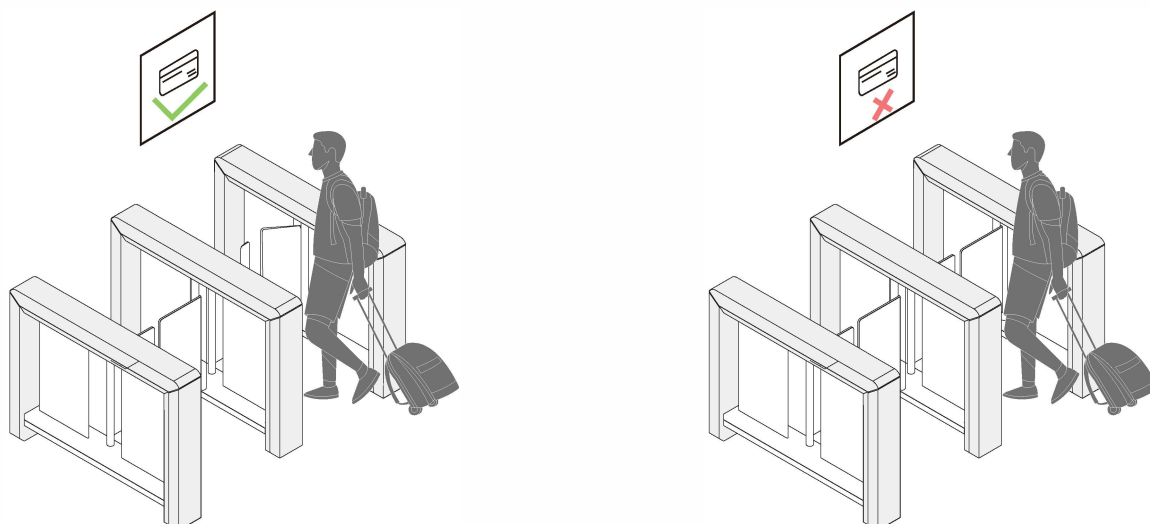


## 2.2 Верификация карты

В режиме верификации карты номер карты в зоне считывания карты сравнивается со всеми данными номеров карт, зарегистрированных в устройстве, и отправляется на контроллер доступа.

Устройство переходит в режим аутентификации карты, когда пользователь прикладывает карту в зону считывания карты.

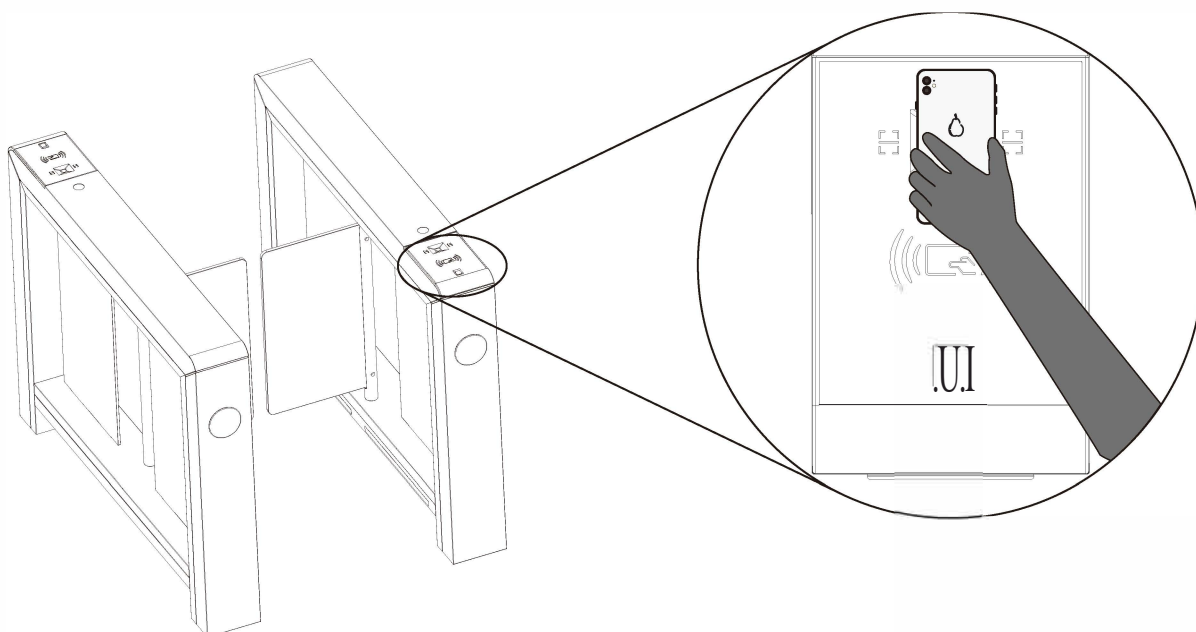




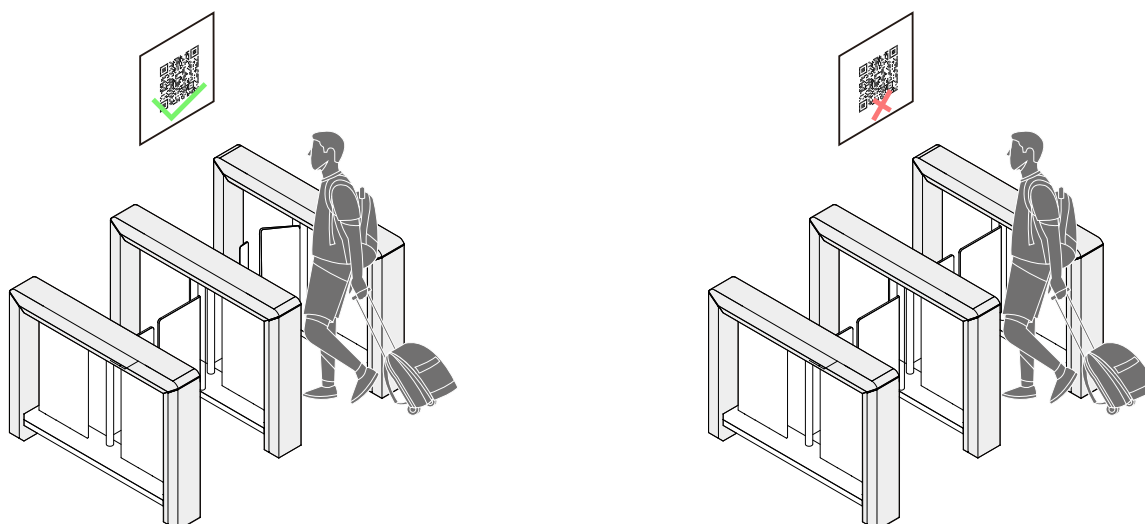
## 2.3 Верификация QR-кода

Режим верификации QR-кода заключается в сканировании QR-кода на мобильном телефоне пользователя через сканер QR-кода и сравнении данных с зарегистрированными QR-кодами, а затем пользователь отправляет их на контроллер доступа.

Когда пользователь прикладывает мобильный телефон с QR-кодом к сканеру QR-кода, устройство переходит в режим аутентификации QR-кода.







## 2.4 Верификация лица ★

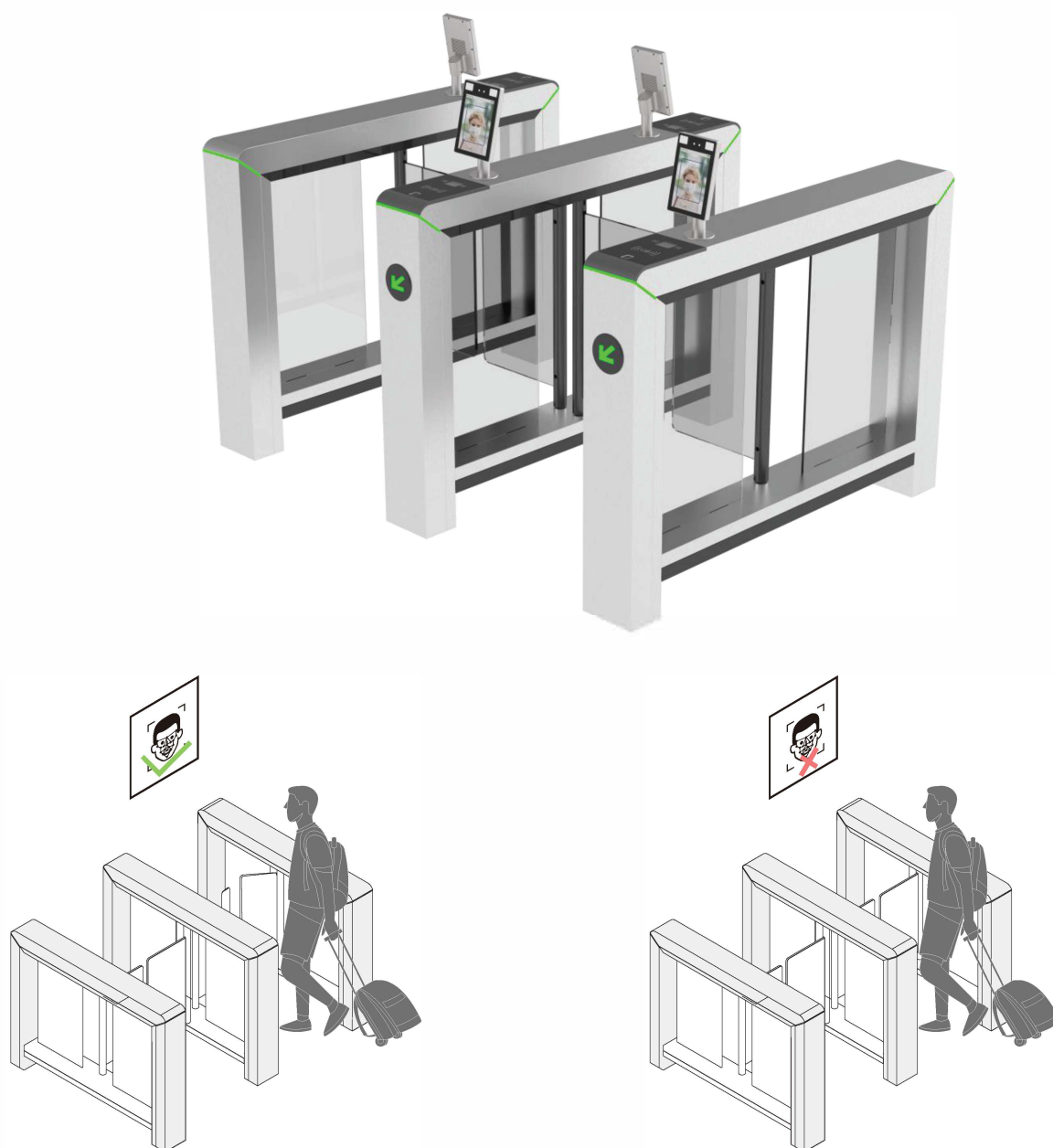
В этом режиме верификации устройство сравнивает полученные изображения лиц со всеми данными лиц, зарегистрированных в устройстве, а затем отправляет их на контроллер доступа.

Старайтесь держать лицо в центре экрана во время аутентификации. Пожалуйста, повернитесь к камере и оставайтесь неподвижными во время регистрации лица.

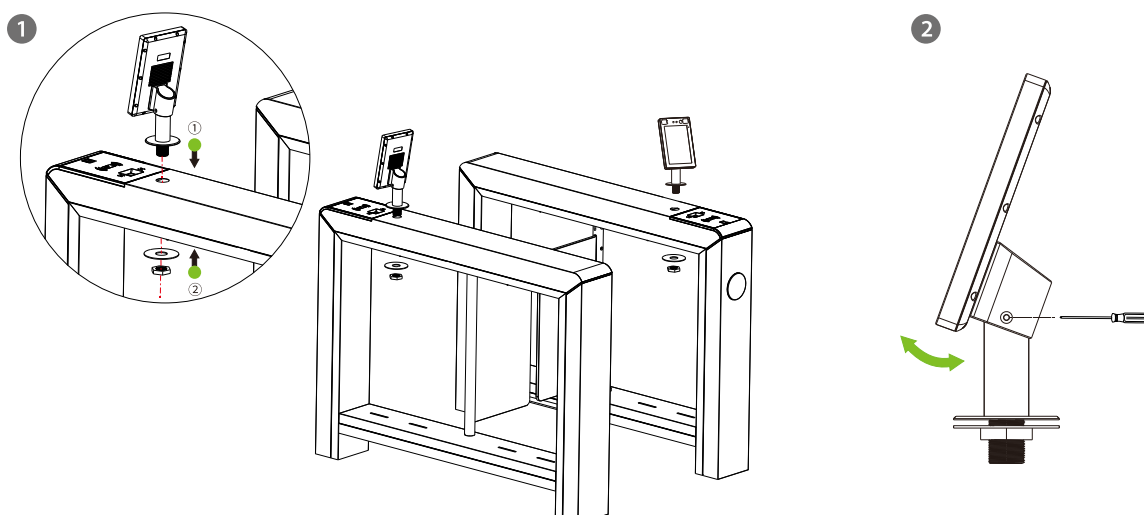
Рекомендуемая поза стоя и выражение лица:



**Примечание:** сохраняйте естественное выражение лица и осанку стоя во время регистрации или верификации.

**Установка на турникете:**

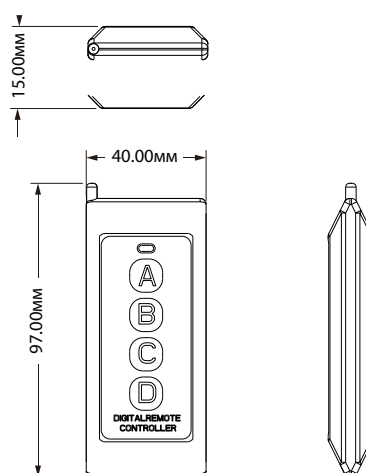
1. Перед установкой пропустите провод через кронштейн.
2. Поместите кронштейн в отверстие и зафиксируйте гайкой.
3. Отрегулируйте угол наклона устройства.



## 2.5 Беспроводное дистанционнн управление ★

Беспроводное дистанционное управление турникетом с поворотным шлагбаумом - это интеллектуальное устройство, которое дистанционно управляет входом и выходом. Предназначен для ручного управления турникетом распашного шлагбаума администратором.

На беспроводном пульте дистанционного управления есть четыре кнопки А, В, С и D, соответствующие опциям: открыть въездные ворота, открыть выходную калитку, пройти в аварийном режиме и заблокировать сигнализацию:



Кнопки	Описание
A	Нажмите кнопку один раз, чтобы открыть распашной турникет на входе и пройти верификацию на входе.
B	Нажмите кнопку один раз, чтобы открыть распашной турникет на выходе и пройти верификацию на выходе.
C	В аварийном режиме нажмите кнопку один раз, чтобы открыть турникет. Затем турникет со стороны входа и выхода открывается и можно свободно пройти без верификации.
D	Нажмите кнопку один раз, чтобы закрыть турникет. Далее входная и выходная стороны контролируются распашным турникетом. Верификация становится недействительной, и проход не допускается.

### 3 Обзор меню

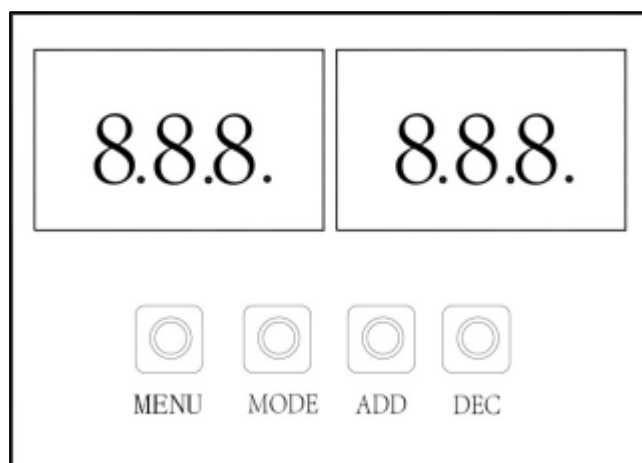
На панели управления есть 4 кнопки: «МЕНЮ», «РЕЖИМ», «ДОБАВИТЬ» и «УМЕНЬШИТЬ».

**МЕНЮ:** используется для входа в меню настроек и подтверждения текущего измененного значения.

**РЕЖИМ:** используется для возврата в предыдущее меню и отмены текущей операции.

**ДОБАВИТЬ:** используется для перехода к верхнему пункту меню и увеличения значения.

**УМЕНЬШИТЬ:** используется для перехода к нижнему элементу меню и уменьшения значения.

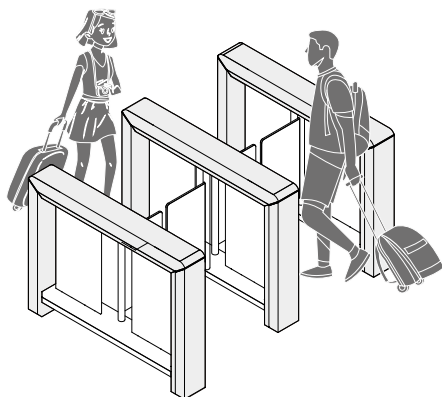


#### Режим дисплея (01EXXX)

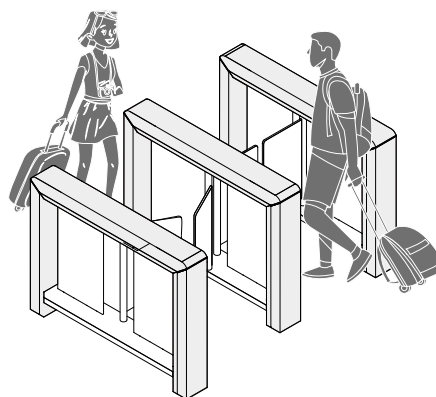
- (01E000) Отображает текущее положение турникета. (по умолчанию)
- (01E001) Инфракрасный входной сигнал.
- (01E002) Управляет входным сигналом.
- (01E003) Тестовый режим (цифровой светодиодный индикатор отображает «---» в тестовом режиме).
- (01E004) Номер версии.

#### Настройка режима доступа (02EXXX)

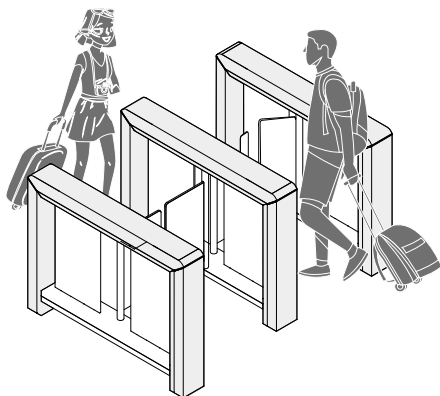
**Контроль с обеих сторон (по умолчанию)**



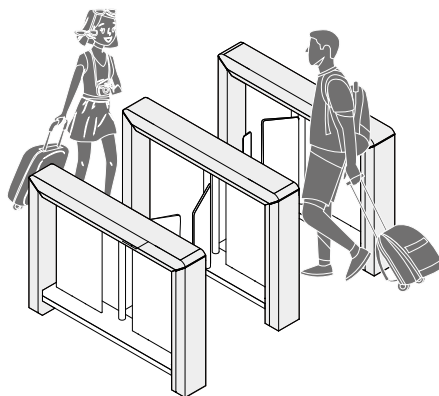
**Контроль входа, выход - свободный**



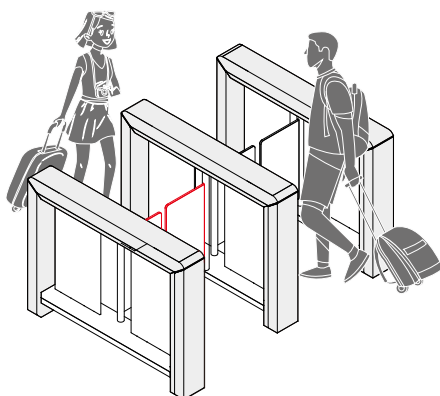
Контроль с обеих сторон (по умолчанию)



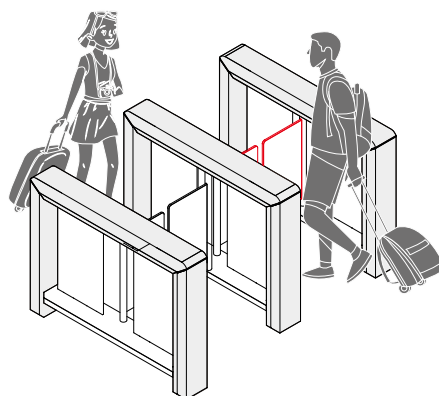
Контроль входа, выход - свободный



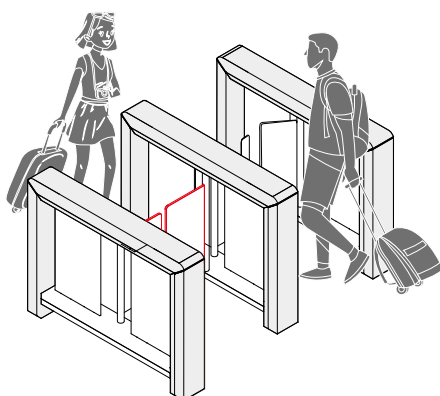
Контроль входа, выход запрещен



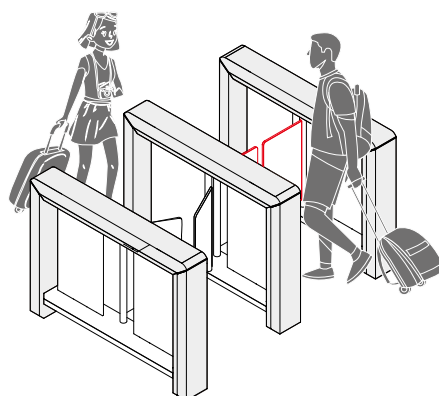
Вход запрещен, контроль выхода

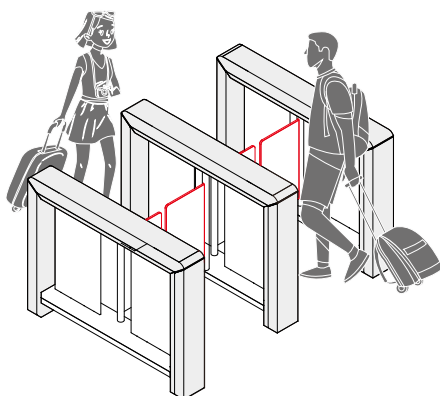
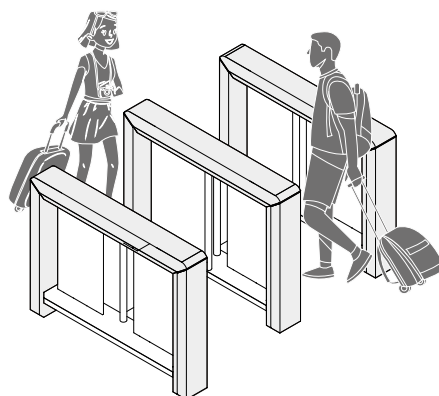


Вход - свободный, выход запрещен



Вход запрещен, выход - свободный



**Проход с обеих сторон запрещен****Режим нормально-открытый с обеих сторон****Скорость открытия (03EXXX)**

Установите скорость открытия, чтобы открыть турникет. Чем больше установлено число, тем выше скорость. Значение скорости открытия можно установить от 5 до 30 секунд, значение по умолчанию - 22 секунды.

**Ход замедления открытия (04EXXX)**

Чем больше установлено число, тем больше ход замедления. Значение хода замедления открытия может быть установлено от 0 до 50 секунд, а значение по умолчанию - 15.

**Скорость компенсации открытия (05EXXX)**

Ее можно настроить, если распашной барьер не может раскрыться до предела или трясется. Чем больше установлено число, тем выше скорость компенсации. Значение скорости компенсации открытия турникета может быть установлено в пределах от 0 до 50 секунд, а значение по умолчанию - 20 секунд.

**Скорость закрытия (06EXXX)**

Установите скорость закрытия, чтобы закрыть турникет. Чем больше установлено число, тем выше скорость. Значение скорости закрытия может быть установлено от 5 до 30 секунд, значение по умолчанию - 22 секунды.

**Ход замедления закрытия (07EXXX)**

Чем больше установлено число, тем больше ход замедления. Значение хода замедления при закрытии может быть установлено в пределах от 0 до 50 секунд, а значение по умолчанию - 15 секунд.

**Скорость компенсации закрытия (08EXXX)**

Ее можно настроить, когда распашной барьер не может приблизиться к нулевому положению или трясется. Чем больше установлено число, тем выше скорость компенсации. Значение скорости компенсации закрытия турникета может быть установлено в пределах от 0 до 50 секунд, а значение по умолчанию - 20 секунд.

**Настройка турникета главный / подчиненный (09EXXX)**

- (09E000) Главный турникет
- (09E001) Подчиненный турникет (по умолчанию)

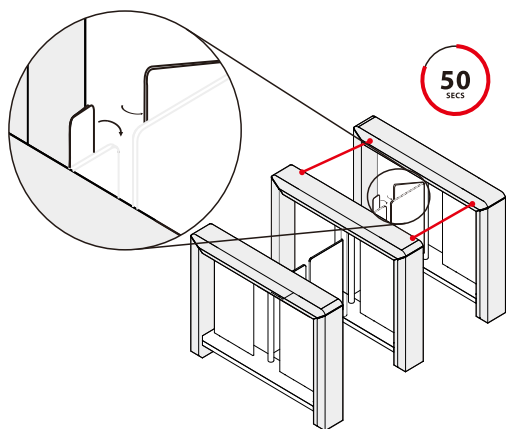


**Адрес RS485 (10EXXX)**

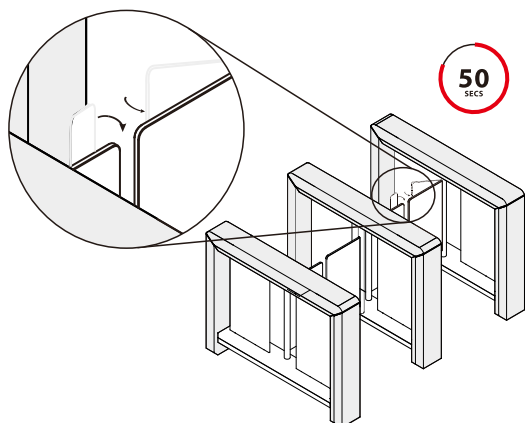
Его можно установить в диапазоне от 254 до 254, а значение по умолчанию - 0.

**Время автоматического закрытия для прохода при отсутствии проходящего (11EXXX)**

Убедитесь, что никто не проходит после открытия переключателя. По достижении установленного времени переключатель автоматически отключится. Действительное значение времени автоматического закрытия при отсутствии проходящего можно установить в пределах от 2 до 60 секунд, а значение по умолчанию - 5 секунд.

**Задержка закрытия после прохождения (12EXXX)**

Установите время задержки закрытия турникета после прохождения. Допустимое значение для времени задержки закрытия турникета может быть установлено в пределах от 0 до 60 секунд, а значение по умолчанию - 0 секунд.

**Регулировка положения (13EXXX)**

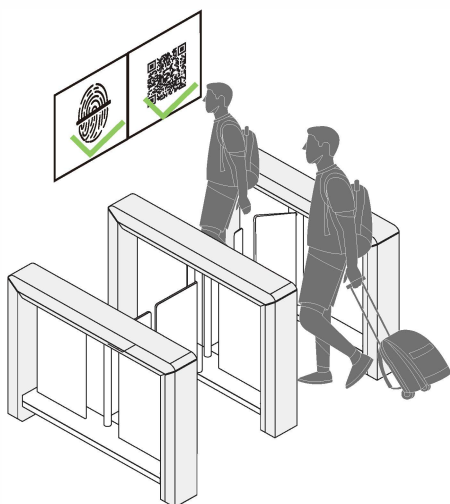
- (13E001) Регулировка открытия главного турникета на месте установки
- (13E002) Регулировка закрытия главного турникета на месте установки
- (13E003) Подчиненный турникет на месте установки

Соответствующее положение можно отрегулировать только тогда, когда турникет установлен.

### **Функция памяти(14EXXX)**

- (14E001) Отключить функцию памяти (по умолчанию)
- (14E002) Включить функцию памяти.

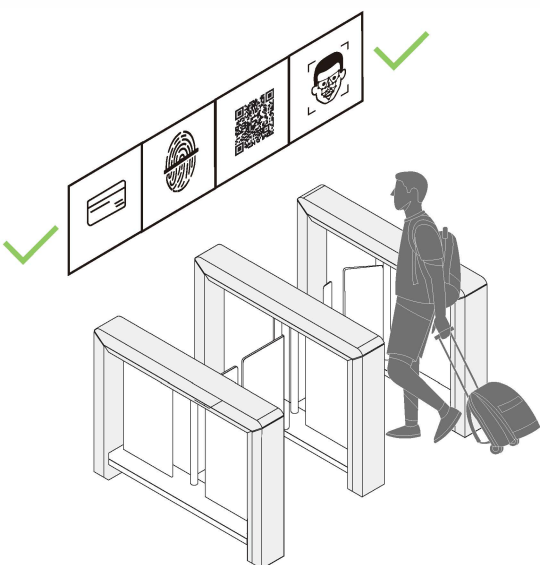
Если одновременно подано более двух сигналов о разрешении доступа (включая одно направление и противоположное направление), система запомнит все запросы на проход и выполнит каждый из них по очереди.



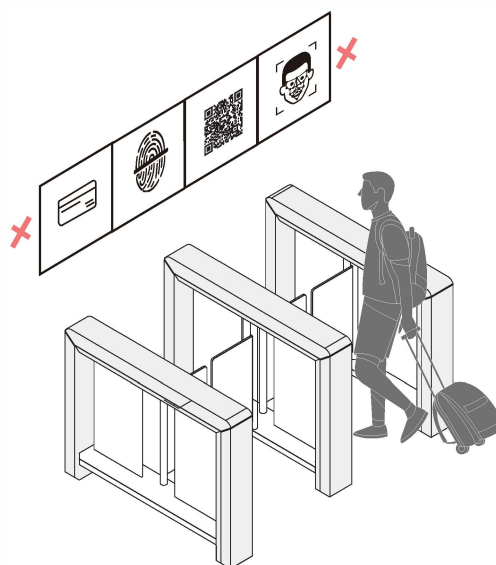
### **Режим верификации (15EXXX)**

Режим верификации может быть установлен как «Разрешить верификацию в полосе прохода» или «Запретить верификацию в полосе прохода».

Разрешить верификацию в полосе прохода  
(по умолчанию)



Запретить верификацию в полосе прохода



### **Регулировка громкости голосового гида (16EXXX)**

Отрегулируйте громкость устройства, чем больше установлено число, тем громче громкость. Допустимое значение для настройки громкости может быть установлено в пределах от 1 до 100, а значение по умолчанию - 70.

**Отключить сигнализации тревоги (17EXXX)**

- (17E001) Отключить
- (17E002) Включить (по умолчанию)

Когда звук сигнализации тревоги отключен, турникет не будет издавать звуковой сигнал тревоги при возникновении тревожной ситуации.

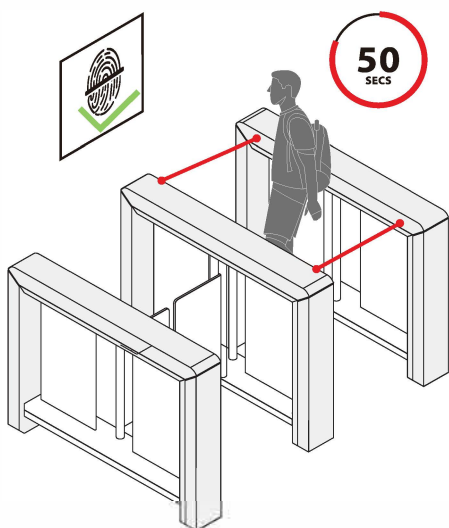
**Поменять голосовой гид при входе и выходе (18EXXX)**

- (18E000) Справа вход, слева выход (По умолчанию)
- (18E001) Справа выход, слева вход

Обычные звуковые сигналы не требуют замены.

**Продолжительность пребывания (19EXXX)**

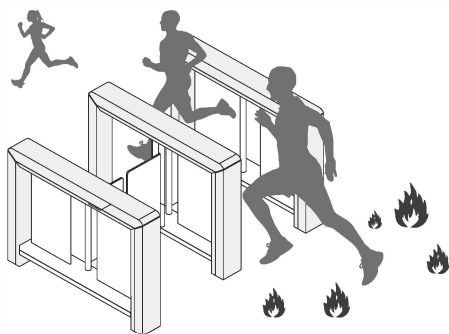
Установите продолжительность пребывания в полосе прохода после успешной верификации, допустимое значение для параметра «Время пребывания» может быть установлено в пределах от 5 до 30 секунд, а значение по умолчанию - 10 секунд.

**Регулировка усилия (20EXXX)**

Чем больше число, тем выше эффективность усилия открытия и закрытия турникета. Допустимое значение для регулировки усилия может быть установлено в пределах от 10 до 60, а значение по умолчанию - 40.

**Режим пожарной безопасности (21EXXX)**

- (21 E000) Открытие входа - (по умолчанию)
- (21 E001) Открытие выхода



### **Угол включения сцепления (22EXXX)**

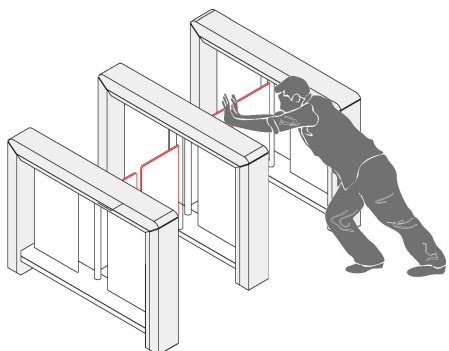
Установите угол включения сцепления. Чем больше число, тем больше угол. Допустимое значение для угла включения сцепления может быть установлено в пределах от 0 до 99, а значение по умолчанию - 0.

**Примечание:** приватная настройка недействительна.

### **Настройка сигнализации сцепления (23EXXX)**

- (23E000) Задержка разблокировки (по умолчанию)
- (23E001) Авторизовать разблокировку

Когда турникет открываются несанкционированным образом, сцепление автоматически блокируется.



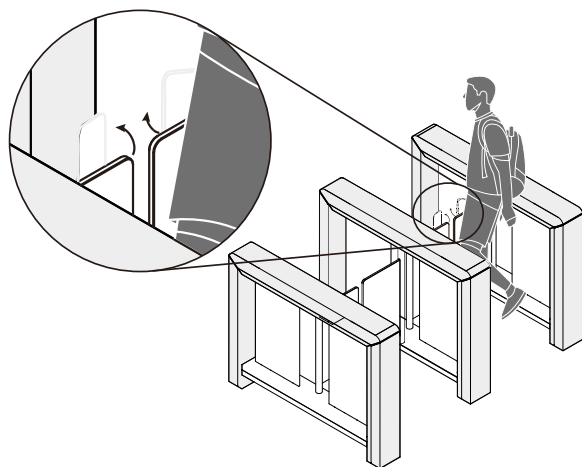
### **Восстановить заводские настройки (24EXXX)**

- (24E001) Восстановить заводские настройки

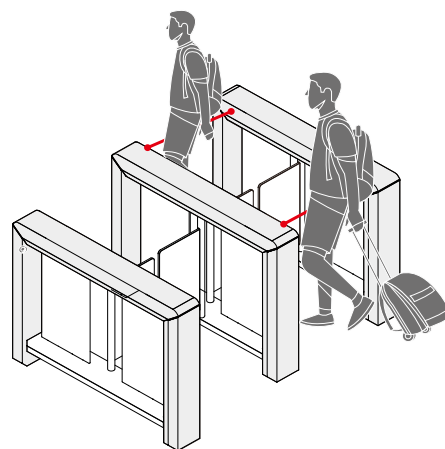
### **Настройка зоны предотвращения защемления (25EXXX)**

Может быть установлена как зона предотвращения защемления, предотвращение защемления в полосе прохода или отсутствие предотвращения защемления по обеим сторонам полосы прохода.

Предотвращение заземления в канале (по умолчанию)



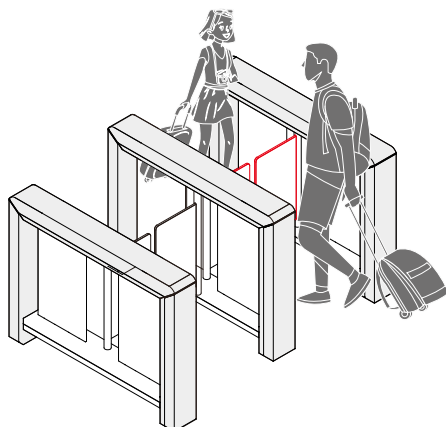
Отсутствие предотвращения заземления по обеим сторонам полосы проходы



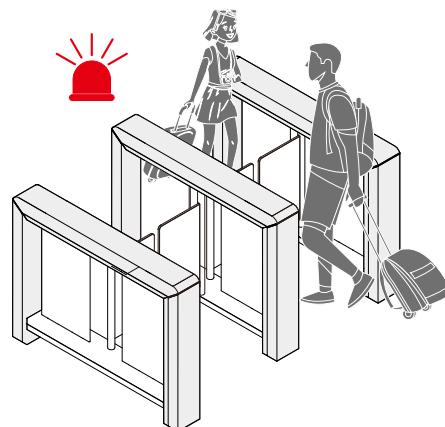
### **Вход в ложном направлении (26EXXX)**

- (26E000) Закрыть турникет
- (26E001) Сигнализация тревоги (по умолчанию)
- (26E002) Отключить эту функцию

Закрыть турникет



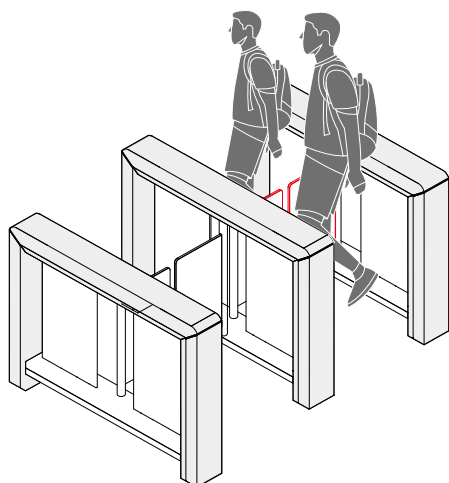
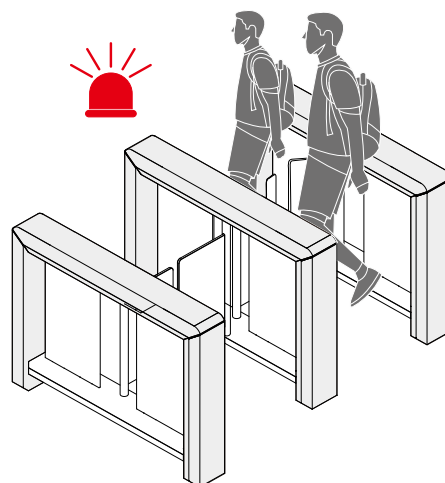
Сигнализация тревоги



Когда зона предотвращения заземления установлена на 1, эта функция действует.

### **Настройка предотвращения прохода нескольких пользователей по одной карте (27EXXX)**

- (27E000) Закрыть турникет
- (27E001) Сигнализация тревоги (по умолчанию)
- (27E002) Отключить эту функцию

**Закрыть турникет****Сигнализация тревоги**

Когда зона предотвращения заземления установлена на 1, эта функция действует.

**Положение закрытия (28EXXX)**

- (28E000) Закрыть турникет после прохода человеком последней пары инфракрасных датчиков (по умолчанию).
- (28E001) Закрыть турникет после прохода человеком предпоследней пары инфракрасных датчиков.

Если для зоны предотвращения заземления установлено значение 1, действует предпоследняя пара инфракрасных датчиков.

**Настройка действия предотвращения заземления (29EXXX)**

- (29E000) Барьеры прекращают движения (по умолчанию)
- (29E001) Вновь открываются
- (29E002) Отключить предотвращения заземления

**Переключение голоса (30EXXX)**

- (30E001) Сигнализация тревоги (по умолчанию)

**Направление установки двигателя (31EXXX)**

- (31E000) Инвертированный (по умолчанию)
- (31E001) В вертикальном положении

**Примечание:** приватная настройка недействительна.

**Тип барьера (32EXXX)**

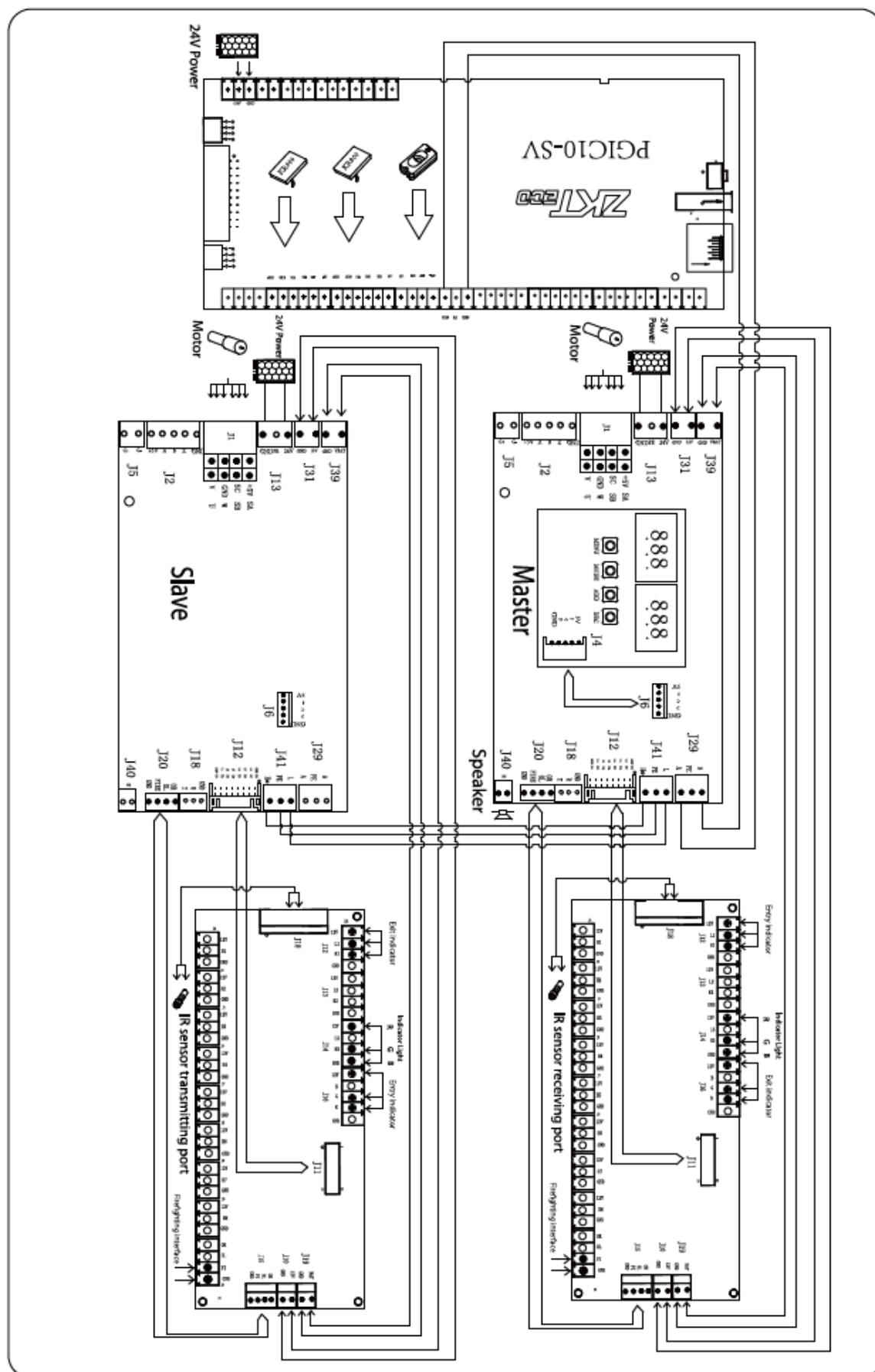
- (32E000) Обычный барьер (по умолчанию)
- (33E001) Высокий барьер (зарезервированное меню)

**Регулировка синхронизации (33EXXX)**

Чем больше значение, тем медленнее открывается главный турникет. Допустимое значение для настройки синхронизации может быть установлено в пределах от 0 до 30, а значение по умолчанию - 12.


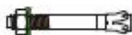


## 4 Принципиальная электрическая схема



## 5 Упаковочный лист

Упаковка состоит из следующих предметов:

	Mars-B1000	1 (главный и подчиненный)
	Кабель питания	1
	Карта	1
	Распорные болты M12*100	8

## 6 Техническое обслуживание

### 6.1 Обслуживание корпуса

Корпус изготовлен из холоднокатаной стали с порошковым покрытием. После продолжительной эксплуатации на его поверхности могут появиться пятна ржавчины. Регулярно тщательно шлифуйте поверхность корпуса наждачной бумагой. Покройте его поверхность антикоррозийным маслом и не перекрывайте инфракрасный датчик.

### 6.2 Обслуживание механической части

Перед обслуживанием отключите электропитание. Откройте дверцу корпуса, очистите поверхность от пыли и нанесите смазку для плавного движения.

### 6.3 Обслуживание силового электрооборудования

- Перед обслуживанием отключите электропитание.
- Проверьте, не ослаблена ли какая-либо заглушка, гайка, винт или крепеж, если да, то их необходимо затянуть.
- Не меняйте место соединения наугад.
- Периодически проверяйте изоляцию внешнего источника питания.
- Периодически проверяйте электрооборудование на предмет утечки.
- Проверьте технические параметры меню настройки интерфейса.
- Замените изношенные электронные компоненты.

**Примечание:** техническое обслуживание распашного турникета должно выполняться профессиональным персоналом, особенно для механической части и управления электрооборудованием. Для обеспечения безопасности при эксплуатации отключайте питание, когда турникет не используется.

## 7 Устранение неисправностей

No.	Описание неисправности	Причина и решение
1	Индикатор направления не реагирует или индикация неверна.	<p><b>Причина:</b> может быть связано с неправильным подключением индикатора.</p> <p><b>Решение:</b> проверить правильность подключения индикатора.</p>
2	После считывания карты остается только действие барьера.	<p><b>Причина:</b> может быть связано с существующей проблемой в настройке типа главного и подчиненного устройства.</p> <p><b>Решение:</b> проверьте настройки типа главного и подчиненного устройства, а также 5-проводный, 2-проводный кабели подключения.</p>
3	Задержка открытия барьера или барьер не закрывается.	<p><b>Причина:</b> может быть связано с тем, что время открытия турникета установлено слишком большим.</p> <p><b>Решение:</b> проверьте, не слишком ли велико время открытия, или не перекрыт ли ИК-датчик.</p>
4	Двигатель не вращается, сопротивление велико или ослаблен подшипник.	<p><b>Причина:</b> может быть связано с неправильной настройкой угла вращения двигателя.</p> <p><b>Решение:</b> двигатель работает правильно, но угол вращения недостаточен, поэтому это может привести к расшатыванию подшипника.</p>
5	При включении барьер не возвращается в исходное положение.	<p><b>Причина:</b> может быть связано с препятствием, которое находится в зоне обнаружения.</p> <p><b>Решение:</b> убедитесь, что в зоне обнаружения нет препятствий, затем перезапустите оборудование.</p>

Официальное представительство

"ZKTECO CO.,LTD" в России и СНГ:

Тел. +7 (495) 132-31-33. 107078, г. Москва

ул. Новорязанская, д.18, стр. 5.

[www.zkteco.ru](http://www.zkteco.ru)

[www.zkteco.com](http://www.zkteco.com)

